

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 公表特許公報 (A)

(11) 特許出願公表番号

特表2016-530750

(P2016-530750A)

(43) 公表日 平成28年9月29日 (2016.9.29)

(51) Int. Cl.		F 1		テーマコード (参考)
HO 3M 7/36 (2006.01)		HO 3M 7/36		5C159
HO 4N 1/41 (2006.01)		HO 4N 1/41	Z	5C178
HO 4N 19/46 (2014.01)		HO 4N 19/46		5J064
HO 4N 19/507 (2014.01)		HO 4N 19/507		

審査請求 未請求 予備審査請求 有 (全 19 頁)

(21) 出願番号	特願2016-518555 (P2016-518555)	(71) 出願人	513156386 グルロジック マイクロシステムズ オーワイ Gurulogic Microsystems Oy フィンランド共和国 20100 トゥルク リンナンカツ 34 Linnankatu 34 20100 Turku FINLAND
(86) (22) 出願日	平成26年6月16日 (2014.6.16)	(74) 代理人	100127188 弁理士 川守田 光紀
(85) 翻訳文提出日	平成28年1月12日 (2016.1.12)	(72) 発明者	カルッカイネン トゥオマス フィンランド共和国 FI-20100 トゥルク リンナンカツ 34 グルロジック マイクロシステムズ オーワイ内 最終頁に続く
(86) 国際出願番号	PCT/FI2014/050479		
(87) 国際公開番号	W02014/202830		
(87) 国際公開日	平成26年12月24日 (2014.12.24)		
(31) 優先権主張番号	13172237.3		
(32) 優先日	平成25年6月17日 (2013.6.17)		
(33) 優先権主張国	欧州特許庁 (EP)		

(54) 【発明の名称】 フレームの処理及び再生

(57) 【要約】

プロセッサ (12) は、入力データ (10) を受信し、個別フレーム (1) をブロックに分割し、該ブロックを第1の予測フレーム (2) の対応するブロックと比較し、変化ありのブロック (3) を特定するように構成される。フレームの処理及び再生のための効率的な解決策を得るために、プロセッサは、変化ありのブロック (3) と特定されたブロックを生成される中間データ (7) に含め、特定された変化ありのブロック (3) 及び特定された変化なしのブロック (4) の個別フレーム (1) 内での位置を示す変化インディケータ (8) を生成するように構成される。

【選択図】 図5

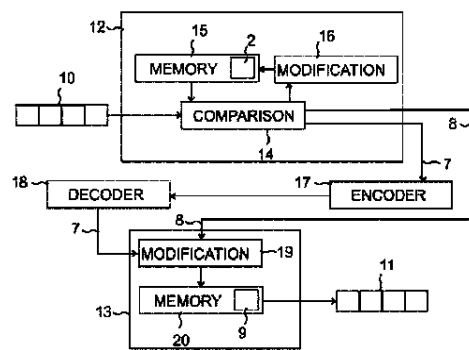


FIG. 5

【特許請求の範囲】

【請求項 1】

入力データ（10）を受信し、
 前記入力データに含まれる個別フレーム（1）をブロックに分割し、
 前記個別フレーム（1）のブロックを第1の予測フレーム（2）の対応するブロックと比較することにより、比較されたブロック内の差分を検出し、
 前記個別フレーム（1）の差分が検出されたブロックを変化ありのブロック（3）と特定し、
 前記個別フレーム（1）の差分が検出されなかったブロックを変化なしのブロック（4）と特定し、

10

処理された各個別フレーム（1）について、変化ありのブロック（3）と特定された前記ブロックを含む中間データ（7、7'、7''）を生成する

ように構成されたプロセッサ（12、12'、12''）において、

前記個別フレーム（1）が処理される順番に、各ブロックについて該ブロックが変化ありのブロック（3）であるか変化なしのブロック（4）であるかを示す変化インディケータ（8）を生成するように構成されることを特徴とする、プロセッサ。

【請求項 2】

処理される各個別フレーム（1）について、変化なしのブロック（4）と特定された前記ブロックを前記生成される中間データ（7、7'）に含めないことにより削除するように構成されることを更なる特徴とする、請求項 1 に記載のプロセッサ。

20

【請求項 3】

処理される各個別フレーム（1）について、変化なしのブロック（4）と特定された前記ブロックも前記生成される中間データ（7''）に含めるように構成されることを更なる特徴とする、請求項 1 に記載のプロセッサ。

【請求項 4】

処理される各個別フレーム（1）について、後続の個別フレームの処理が実行される際に、前に処理された個別フレーム（1）の少なくとも変化ありのブロック（3）と特定されたブロックが、前記第1の予測フレーム（2）において、前記前に処理された個別フレームの対応するブロックに対応するように修正されているように、前記第1の予測フレーム（2）を修正するように構成されることを更なる特徴とする、請求項 1 乃至 3 の何れかに記載のプロセッサ。

30

【請求項 5】

処理される各個別フレーム（1）について、符号化及び復号化の動作の後、前記中間データ（7''）の変化ありのブロック（3）の内容を示す信号を利用して、前記第1の予測フレーム（2）を修正するように構成されることを更なる特徴とする、請求項 1 乃至 3 の何れかに記載のプロセッサ。

【請求項 6】

前記入力データ（10）に含まれる個別フレーム（1）をサイズの異なるブロックに分割し、

前記変化インディケータ（8）を、さらに前記処理された個別フレーム（1）のブロックのサイズを示すように生成する

ように構成されることを更なる特徴とする、請求項 1 乃至 5 の何れかに記載のプロセッサ

40

【請求項 7】

前記検出された差分を閾値と比較し、前記個別フレーム（1）の検出された差分が前記閾値を超えるブロックを変化ありのブロック（3）と特定し、前記個別フレーム（1）の検出された差分が前記閾値を超えないブロックを変化なしのブロックと特定するように構成されることを更なる特徴とする、請求項 1 乃至 6 の何れかに記載のプロセッサ。

【請求項 8】

中間データが再生装置により処理される際に第2の予測フレームとして用いるための全

50

体変化情報指示を前記再生装置に転送するように構成されることを更なる特徴とする、請求項 1 乃至 7 の何れかに記載のプロセッサ。

【請求項 9】

中間データ (7) を受信し、

前記受信した中間データ (7) から、変化ありのブロック (3) と特定されたブロックを取得し、

前記受信した中間データ (7) を利用して第 2 の予測フレーム (9) を修正し、

前記修正された第 2 の予測フレーム (9) の内容を含む出力データ (11) を生成するように構成された再生装置 (13、13') において、

前記第 2 の予測フレーム (9) が処理される順番に、各ブロックについて該ブロックが修正されるべきかされないべきでないかを示す変化インディケータ (8) を受信し、

前記取得した変化ありのブロック (3) を、前記第 2 の予測フレーム (9) 内の前記変化インディケータ (8) によれば修正すべき前記ブロックの位置に含めることにより、前記修正を実行する

ように構成されることを特徴とする、再生装置。

【請求項 10】

前記変化インディケータ (8) を介して前記第 2 の予測フレーム (9) の別々のブロックのサイズの指示を受信し、

前記別々のブロックの指示されたサイズを考慮して前記予測フレーム (9) の前記修正を実行する

ように構成されることを更なる特徴とする、請求項 9 に記載の再生装置。

【請求項 11】

中間データが前記再生装置により処理される際に前記第 2 の予測フレームとして用いるための全体変化情報指示を受信するように構成されることを更なる特徴とする、請求項 9 乃至 10 の何れかに記載の再生装置。

【請求項 12】

入力データ (10) に含まれる個別フレーム (1) をブロックに分割することと、

前記個別フレーム (1) のブロックを第 1 の予測フレーム (2) の対応するブロックと比較することにより、比較されたブロック内の差分を検出することと、

前記個別フレームの差分が検出されたブロックを変化ありのブロック (3) と特定することと、

前記個別フレームの差分が検出されなかったブロックを変化なしのブロック (4) と特定することと、

処理された各個別フレームについて、変化ありのブロック (3) と特定された前記ブロックを含む中間データ (7、7') を生成することと、

を含む、受信された入力データ (10) を処理する方法において、

前記個別フレーム (1) が処理される順番に、各ブロックについて該ブロックが変化ありのブロック (3) であるか変化なしのブロック (4) であるかを示す変化インディケータ (8) を生成することを含むことを特徴とする、方法。

【請求項 13】

中間データ (7) を受信することと、

前記受信した中間データ (7) から、変化ありのブロック (3) と特定されたブロックを取得することと、

前記受信した中間データ (7) を利用して第 2 の予測フレーム (9) を修正することと

、前記修正された第 2 の予測フレーム (9) の内容を含むように出力データ (11) を生成することと

を含む、前記出力データ (11) の生成方法において、

前記第 2 の予測フレーム (9) が処理される順番に、各ブロックについて該ブロックが修正されるべきかされないべきでないかを示す変化インディケータを受信することと、

10

20

30

40

50

前記取得した変化ありのブロック（３）を、前記第２の予測フレーム（９）内の前記変化インディケータ（８）によれば修正すべき前記ブロックの位置に含めることにより、前記修正を実行することと、
を含むことを特徴とする、方法。

【請求項１４】

プログラマブル・コンピュータを制御して請求項１２又は１３に記載の方法を実行させるように構成されることを特徴とするコンピュータ・プログラム。

【請求項１５】

請求項１４に記載のコンピュータ・プログラムが符号化されていることを特徴とする、コンピュータ可読記憶媒体。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【０００１】

本願は、データを処理しその後処理したデータを再生することによりデータの記憶と転送を最適化する解決策に関する。以下では、主に映像データおよび音声データを参照することにより例を提示する。これらは例に過ぎず、画像、グラフィックデータ、テキストデータ、ＥＣＧデータ、地震データ、ＡＳＣＩＩデータ、Ｕｎｉｃｏｄｅデータ、二値データ等の他の種類のデータも利用できることは理解されるであろう。

【背景技術】

【０００２】

従来、ＷＯ２００６／０１６００７Ａ１により、入力データの個別フレームをブロックに分割し、変化ありのブロックと変化なしのブロックを特定するために、そのような各ブロックを予測フレームの対応するブロックと比較する解決策が知られている。変化なしと特定されたブロックは、これらのブロックの画素の色値を所定の値に設定することにより修正され、変化ありのブロック及び変化なしのブロックを含む全ブロックを含むように信号が生成される。変化なしの移動ブロックの色値は、生成される信号を符号化するコーデックが可能な限り効率的に働くように選択されたものである。

【０００３】

元のフレームの再生成が必要になると、符号化信号が復号化され、予測フレームの修正に当たっては、後続の各フレームについて、復号化信号の変化ありのブロックのみが予測フレームの修正に用いられ、復号化信号の画素値が所定の色値に対応する変化なしのブロックは予測フレームの修正には用いられない。

【０００４】

上述の先行技術による解決策は、映像の画像に対しては効率的に働く。しかしながら、元のフレームの処理と元のフレームの再生成との間で伝送又は記憶される必要のあるデータの量を、さらに減少させることが出来れば望ましい。

【発明の概要】

【０００５】

本発明の目的は、上述の欠点を解消し、映像の画像以外の目的にも利用でき、従来のものより効率的にデータを転送又は記憶できるようにする解決手段を提供することである。この目的及び他の目的は、独立請求項１、９、１２、１３、１４、及び１５に係る解決手段により達成される。

【０００６】

個別フレーム内の変化ありのブロック及び変化なしのブロックの位置を示す変化インディケータを用いることにより、変化なしと特定されたブロックを削除することが可能になる。したがって、再生装置による後の使用のために記憶又は伝送されるデータを最小化することができる。再生装置は、中間データおよび変化インディケータに基づいて、十分な正確性で元の入力データに対応するように出力データを生成することができる。

【図面の簡単な説明】

【０００７】

10

20

30

40

50

以下に、次のような添付図面を参照して例を提示する。

【0008】

【図1】入力データの処理を示す。

【図2】入力データの処理を示す。

【図3】入力データの処理を示す。

【0009】

【図4】再生を示す。

【0010】

【図5】プロセッサ及び再生装置を有するシステムを示す。

【0011】

【図6】入力データの処理の第2の実施形態を示す。

【0012】

【図7】入力データの処理の第3の実施形態を示す。

【0013】

【図8】プロセッサ及び再生装置を有するシステムの第2の実施形態を示す。

【0014】

【図9】プロセッサ及び再生装置を有するシステムの第3の実施形態を示す。

【少なくとも1つの実施形態の説明】

【0015】

図1乃至3に、入力データの処理を示す。図1は、受信した入力データに含まれる個別フレーム1を示す。入力データは、例えば、元々パケットに含まれていてもよい。個別フレーム1は、適切な大きさのデータブロックに分割される。ブロックには、1次元、2次元、或は3次元以上のデータが含まれていてもよい。映像の画像の場合は、各ブロックは、例えば8×8画素を含んでいてもよい。図1の例では、個別フレーム1は、20ブロックに分割されている。入力データは、例えば、映像データ、音声データ、画像、グラフィックデータ、テキストデータ、ECGデータ、地震データ、ASCIIデータ、Unicodeデータ、二値データ、財務データを含んでいてもよい。

【0016】

矢印5で示すように、処理中の個別フレーム1のブロックは、第1の予測フレーム2の対応するブロックと比較される。実際には、第1の予測フレーム2は、前に処理した個別フレームの内容を表す。映像の場合は、予測フレーム2は、入力データの1番目の個別フレーム或はイントラフレーム又はキーフレームが処理される際の、該映像の前の画像（又は一面黒或はそれ以外の事前に定義された又は送られた色のフレーム）を表していてもよく、比較は、例えば、個別フレーム1のどの部分（ブロック）が前の画像から変化したかを示す。従来、そのような比較を実行する多くの他の方法が知られている。この比較は、例えば、色値、輝度、あるいは濃度に基づいていてもよい。また、ブロックを変化ありと特定するか否かを判断する上で閾値を利用し、1つのみの画素における変化が必ずしも変化ありのフレームを示すものとして判断されず、例えば、閾値を超えブロックが変化ありと特定されるには十分な数の画素が変化している必要があることも従来知られている。そのような閾値は、いくつかの実装において、十分有意な検出差分のみが変化ありのブロックの検知のトリガーとなることを保証するために利用されてもよい。また、RD最適化（レート歪み最適化）を用いてブロックが変化なしか変化ありかの判断をしてもよい。変化なしのブロックの計算されたRD値は、その後ブロックを符号化するための符号化方法を用いて計算されたRD値と比較される。RD値は再現の質目標に依存し、次式により計算できる。

【0017】

$$RD \text{ 値} = \text{再現誤差} + \text{ラムダ} * \text{ビット}$$

【0018】

ここで、ラムダは質目標乗数である。小さいラムダ値（例えば0から5）は質目標が高いことを意味し、大きいラムダ値（例えば100から1000）は質目標が低いことを意味

10

20

30

40

50

する。再現誤差は、例えば、絶対誤差合計 (SAD)、自乗誤差合計 (SSD)、平均絶対誤差 (MAE)、平均自乗誤差 (MSE)、最大絶対誤差 (MaxAD) であってもよいが、これらに限らない。

【0019】

この比較は、個別フレーム1の各ブロックを予測フレーム2の対応するブロックと比較することにより行われる。個別フレーム1のブロックは、例えば、矢印6で示す順番に処理されてもよい。処理中には、図2に示す中間データ7及び変化インディケータ8が生成される。

【0020】

図示の例においては、例示として、個別フレーム1の左上角のブロックが予測フレーム2の左上角のブロックに対応するものと想定されており、したがって、このブロックは変化なしと特定される。この変化なしのブロック4は、中間データ7に含めないことにより削除される。ただし、変化インディケータ8は、フレーム1の1番目の処理ブロックが変化なしであることを「0」（図2の左端）により示すように生成される。

10

【0021】

一方、フレーム1の上段の左から2番目のブロックは、予測フレーム2の上段の左から2番目のブロックに対応しないと想定されている。したがって、このブロックは変化ありのブロックと特定される。この変化ありのブロック3は中間データ7に含められ、変化インディケータ8は、フレーム1の2番目の処理ブロックが変化ありであることを「1」により示すように生成される。

20

【0022】

フレーム1のすべてのブロックについて上述のように処理が続けられ、図1に示す1番目の処理された個別フレーム1について、図2に示す中間データ7及び変化インディケータ8が生成される。図2から分かるように、中間データ7は、1番目の処理された個別フレーム1について4つの変化ありのブロック3の画像データのみを含み、この処理されたフレーム1についての変化インディケータ8は、フレームが処理された順に、変化ありのブロック3の位置を「1」で、（削除された）変化なしのブロック4の位置を「0」で示す。1番目のブロックの中間データ7及び変化インディケータ8は、記憶されるか又は更なる処理のために転送される。

【0023】

入力データの1番目のブロックが処理されると、予測フレーム2が必要に応じて修正される。この修正は、図3に示すように、1番目の処理済み個別フレーム1で変化ありのブロック3として特定されたブロックの画素が、1番目の予測フレーム2の対応する位置にコピーされるように実行してもよい。

30

【0024】

この後、新たな個別フレームが入力データから受け取られると、この新たな個別フレームは、上述の1番目の個別フレームの場合と同じ方法で、ただし1番目の修正済み予測フレームと比較することによって処理される。この処理によって、更なる中間データおよび更なる変化インディケータが生成され、これらはやはり記憶されるか更なる伝送のために転送される。

40

【0025】

2番目の個別フレームの処理の後、1番目の予測フレームが（必要に応じて）再び修正され、受信した入力データのすべての個別フレームが同様に処理されるまで処理は継続される。時には、映像やシーンが2つの映像フレーム間で大きく変化するであろうし、当該フレームに対してイントラフレーム又はキーフレームが必要となることもある。このような目的のために、別途全体変化情報（例えば、参照フレームに対する全体動作情報、スケール、乗数、又は加算/減算値）又は参照フレームが初期化されるという指示（及び任意で初期化値）を、プロセッサから再生装置へ送信し、再生装置で中間データを処理する際に2番目の予測フレームとして用いることができる。このようにして、プロセッサと再生装置が同様に動作することにより、動作の成功を保証できる（類似フレームが予測及び再

50

現に用いられる)。

【0026】

図4に、図1乃至3の処理で生成される中間データおよび変化インディケータに基づく再生を示す。

【0027】

図4において、2番目の予測フレーム9は、図1乃至3に示す入力データの1番目の個別フレーム1の処理中に生成される、変化ありのブロック3を含む中間データ7及び変化インディケータ8を利用して修正される。2番目の予測フレーム9のブロックは、矢印6で示すように、図1と同じ順番で処理される。

【0028】

受信した中間データ7に含まれる変化ありのブロック3は1つずつ取得され、受信した変化インディケータを用いて、2番目の予測フレーム9のデータを修正する上でどの位置に変化ありのブロック3を用いるべきかを決定する。例えば、変化インディケータの1番目の「0」は、2番目の予測フレーム9の左上のブロックは修正すべきでないことを示し、一方、2番目の「1」は、予測フレーム9の左上角から2番目のブロックは、中間データの1番目の変化ありのブロック3の内容を用いて修正すべきであることを示す。

【0029】

2番目の予測フレーム9全体について処理が繰り返されると、修正済みの2番目の予測フレーム9の内容を含むよう出力データが生成される。この段階で、図1乃至3における2番目の個別フレームの処理により生成される中間データおよび位置インディケータの処理が開始される。この段階では、上述のように修正された2番目の予測フレーム9は、上述と同様に更なる修正に用いられる。最後に、やはり新たに修正された2番目の予測フレーム9の内容を含むよう出力データが生成される。

【0030】

結果として、再生においては、十分な正確性で元の入力データに対応する出力データが生成される。

【0031】

図5に、プロセッサと再生装置を有するシステムを示す。プロセッサと再生装置は、図1乃至4との関連で説明してきたように動作するように構成されてもよい。

【0032】

図5に、処理する入力データ10を受信するプロセッサ12と、プロセッサ12からデータを受信し、その後入力データ10に十分な正確性で対応する出力データ11を生成することができる再生装置13とを示す。

【0033】

プロセッサ12及び再生装置13は、回路によって、又は回路とソフトウェアとの組み合わせによって、或は上述及び後述の説明によるタスクを実行するようにプログラマブル・コンピュータを制御するように構成されたコンピュータ・プログラム群として実装されてもよい。コンピュータ・プログラム群の場合は、各コンピュータ・プログラムは、コンピュータにより読取可能な非一時的コンピュータ記憶媒体に含まれていてもよい。

【0034】

プロセッサ12は、比較器14を含む。比較器14は、図1に関連して説明したように、入力データ10を受信し、フレームを1つごとにデータブロックに分割し、処理される個別フレーム1と(メモリ15に保存されている)1番目の予測フレーム2のブロック同士を比較する。この比較に基づいて、変化ありのブロック3として検出されたブロックは生成される中間データ7に含められ、変化ありのブロック3及び変化なしのブロックの位置が変化インディケータ8に含められる。各個別フレームの処理の後、図3に関連して説明したように、必要であれば、メモリ15に保存されている1番目の予測フレーム2が、修正ブロック16により(必要に応じて)修正される。

【0035】

中間データ7は、メモリ(図示略)に記憶された後、又は直接符号化器17に転送され

10

20

30

40

50

る。符号化器は、例えば、D i V X、M P E G 4、J P E G 或は J P E 2 0 0 0 符号化器等の、標準的な既知の画像／映像符号化器であってもよい。既知の通り、そのような符号化器 1 7 は、中間データのデータサイズをかなり小さくすることができる。しかしながら、変化なしのブロックが既にプロセッサにより削除済みであることにより、符号化器 1 7 は元の入力データ 1 0 の全ブロックを処理する必要はなく、変化ありのブロック 3 のみを処理すればよいので、符号化がはるかに効率的になる。さらに、再生装置による後の使用のために伝送される（伝送前にメモリに記憶される場合もありうる）データの量を最小化することができる。

【0036】

映像等の元データを再生するために、符号化された中間データが、メモリ（図示略）に記憶された後、又は直接復号器 1 8 に転送される。復号器 1 8 もまた、例えば、既知の標準的な画像／映像復号器であってもよい。復号器は中間データ 7 を復元し、それをメモリ（図示略）に記憶した後、又は直接再生装置 1 3 に転送する。

10

【0037】

修正ブロック 1 9 は、図 4 に関連して説明したように、中間データ 7 及び変化インディケータ 8 を利用して、メモリ 2 0 に保存されている 2 番目の予測フレーム 9 を修正する。出力データ 1 1 は、再生装置が 2 番目の予測フレーム 9 の内容を出力データ 1 1 に含むことにより生成される。結果として、出力データ 1 1 は十分な正確性で入力データ 1 0 に対応し、例えば、元の（例えば）映像をディスプレイに表示できる。

【0038】

図 5 においては、例として、符号化器 1 7 及び復号器 1 8 は、標準的な既知の符号化器及び復号器であると想定されている。したがって、そのような符号化器及び復号器は変化インディケータ 8 を扱うことができないため、図 5 の例では、変化インディケータは、直接又はメモリ（図示略）に記憶された後、直接プロセッサ 1 2 から再生装置 1 3 へ転送される。しかしながら、変形された非標準的符号化器又は復号器を利用して、符号化器又は復号器或はその両方が変化インディケータ 8 を受信し処理できるようにした場合は、変化インディケータも符号化器及び／又は復号器を介して転送してもよい。符号化器及び復号器が変化インディケータを処理できる場合、符号化器に送られるフレームのサイズは入力フレームのサイズと同様であるが、符号化器及び復号器では、変化インディケータによれば変化なしのブロックのデータ値は処理（符号化及び復号化）において単に無視され、それらのブロックのデータ値が予測フレームのデータ値と同様になることもありうる。これにより、符号化器及び復号器における処理量及びデータ送信量を最小化しつつ、変化ありのブロックを例えば動き推定手法を用いて符号化できる。これは、ブロック位置が保存され、また予測フレームが必要なデータ値をすべて含んでいることにより可能になる。当然、符号化器 1 7 をプロセッサ 1 2 と一体化したり、及び／又は復号器 1 8 を再生装置 1 3 と一体化することもできる。

20

30

【0039】

ここまで、処理及び再生について、主に映像及び映像の画像を参照して図 1 乃至 5 に関連して説明してきたが、実際には入力データは映像以外の種類のデータであってもよい。例えば、入力データは音声データであってもよく、この場合はフレームに音声信号のサンプルが含まれる。例えば、1 つのフレームに 2 0 0 のサンプルが含まれていてもよい。その場合の比較は、処理される個別フレームの変化ありのブロックと変化なしのブロックを特定するために、例えば、サンプルの周波数及び／又は強度を比較することにより実行してもよい。またその場合は、音声信号を処理するのに適した符号化器及び復号器を利用してもよい。

40

【0040】

静止画像符号化用の代替案としては、例えば、データブロックの各行（又は列）を 1 つのフレームとして処理することが挙げられる。これにより、静止画像にも複数のフレームを含めることができ、この種の方法により、個々の画像がフレームである映像フレームで用いられる時間情報の代わりに空間情報を用いた予測が可能になる。

50

【0041】

図6に、入力データ処理の第3の実施形態を示す。この第2の実施形態は、図1乃至5に関連して説明した実施形態にかなりの程度対応する。したがって、図6の実施形態は、主にこれらの実施形態間の差異を指摘することにより説明する。

【0042】

標準的な画像／映像符号化器の中には、符号化する必要のある画像のフレームサイズに関する情報を必要とするものがある。したがって、図6の実施形態においては、1番目の個別フレーム1（図6の右側）及びそれに続く個別フレーム1（図6の左側）の処理中に生成される中間データ7'は、フレームサイズを示すヘッダ21を含む。図示の例では、ヘッダ21は、フレームサイズを 4×1 や 6×1 といった形式で示しており、ここでの数字は、水平方向及び垂直方向にフレーム内に含まれるブロック（例えば 8×8 画素のブロック）の数を表す。ただし、これは一例に過ぎない。実際には、各フレームにつき符号化する必要のあるブロックの数が符号化器に明確に伝われば、フレームのサイズや形式（ 4×1 の代わりに 2×2 又は 1×4 、 6×1 の代わりに 1×6 又は 3×2 又は 2×3 ）は重要ではない。ブロックサイズ（例えば 8×8 画素）があらかじめ決まっていない場合は、フレームサイズ・インディケータは、水平方向及び垂直方向のブロック数に加えてブロックサイズの情報を含んでいてもよい。これに代えて、例えば $M \times N$ 画素のように、フレームサイズを直接、フレーム全体の水平方向及び垂直方向の画素数として指示してもよく、この場合、ブロック数は必ずしも指示しなくてもよい。

10

【0043】

図7に、入力データ処理の第2の実施形態を示す。この第2の実施形態は、図1乃至6に関連して説明した実施形態にかなりの程度対応する。したがって、図7の実施形態は、主にこれらの実施形態間の差異を指摘することにより説明する。

20

【0044】

図7において、入力データに含まれる個別フレーム1は、サイズの異なるブロックに分割される。したがって、正しく再生するために、変化インディケータはさらに、処理された個別フレームのブロックのサイズを指示する。

【0045】

図示の例では、個別フレーム1は、第1段階として、同じ事前に定義されたサイズのA、B、C、D、E、Fの6ブロックに分割される。しかしながら、この6つのブロックはそれぞれ4つのサブブロックに分割されてもよく、各サブブロックはさらに4つのサブブロックに分割されてもよい。

30

【0046】

図7に示すようにブロックに分割された個別フレーム1の比較を正しく実行するために、1番目の予測フレームを同様にブロックに分割する。これにより、同じサイズのブロック同士を比較できるようになる。

【0047】

サイズ・インディケータは、ブロックごとに、そのブロックが4つのサブブロックに分割されていないければ「0」、分割されていれば「1」である、第1のインディケータを含んでいてもよい。ブロックが4つのサブブロックに分割されている場合、そのサブブロックがさらに4つのサブブロックに分割されているか否かを示す、4つのインディケータがそれに続く。図示の例の場合、サイズ・インディケータは「00100000100100001100000000」の形式をとる。ここで、最初の2つの「0」は、最初のブロックA及びBが分割されていないことを示し、3番目のブロックCは分割されている（「1」）がその4つのサブブロックは分割されておらず（「0000」）、4番目のブロックDは分割されておらず（「0」）、5番目のブロックEは4つのサブブロックに分割されており（「1」）、そのうち最初の2つのサブブロック（E1、E2）は分割されていないが、サブブロックE3は4つのサブブロックに分割されており、サブブロックE4は分割されていない（「0010」）等となっている。

40

【0048】

50

上述のサイズ・インディケータが変化インディケータ 8 に含まれ、変化ありのブロックを（それらのサイズに関わらず）含む中間データ 7 とともにプロセッサ 1 2 から再生装置 1 3 に転送される場合、再生装置 1 3 は、ブロックサイズも考慮に入れつつ、図 7 に示す個別フレーム 1 に十分な正確性で対応するフレームを再生できる。

【0049】

図 7 の実施形態は、前述の実施形態と組み合わせて使用して、入力データのいくつかのフレームは固定標準サイズのブロックに分割され、別のいくつかのブロックはサイズの異なるブロックに分割されるようにしてもよい。その場合、サイズ・インディケータは、固定標準サイズに分割されていないブロックについてのみ変化インディケータ 8 に含めればよい。

10

【0050】

当然、図 7 に関連して説明した、フレームをサイズの異なるブロックに分割する方法は一例に過ぎず、実際は他の方法でフレームをサイズの異なるブロックに分割してもよく、この場合は、変化インディケータ 8 に含まれるサイズ・インディケータはブロックサイズを別の方法で指示する。代替案として、より小さいサイズの初期ブロックを利用し、これを適宜組み合わせてより大きなブロックにしてもよい。

【0051】

前述の例に代えて、プロセッサ及び再生装置は再帰的に用いられてもよい。つまり、入力データの同じフレームをプロセッサにより複数回処理し、フレームを処理するたびに再現画像の質を高めるようにできる。再帰処理により、毎回すべての変化指示値を送ることもできるし、前の指示値から変化した値のみを次の回で送ることもできる。そのような解決策は、次のように実装されてもよい。1 回目は、入力データのフレームをプロセッサにより処理し、中間データおよび変化インディケータを再生装置に転送し、1 番目の予測フレームを更新する。2 回目は、入力データの同じフレームを、今度は更新された 1 番目の予測フレームを用いて再び処理する。やはり、中間データおよび変化インディケータを再生装置に転送し、1 番目の予測フレームを更新する。2 回目の後、入力データの同じフレームを再び、又は 2 回以上、その各回において、最新の更新された 1 番目の予測フレームを利用して処理してもよい。したがって、1 番目の予測フレームが入力データの処理されるフレームに十分近くなるまで、入力データの同じフレームが少しずつ再帰的に処理される。すべての回において変化あり／変化なしの情報をすべてのブロックについて送ることもできるし、前回から変化したブロックについてのみ次回に情報を送ることもできる。

20

30

【0052】

図 8 に、プロセッサと再生装置を有するシステムの第 2 の実施形態を示す。図 8 の実施形態は、図 5 に関連して説明した実施形態と非常によく似ている。したがって、図 8 の実施形態は、主にこれらの実施形態間の差異を指摘することにより説明する。

【0053】

図 8 において、一体化された符号化器 1 7 を有するプロセッサ 1 2' が利用される。同様に、再生装置 1 3' は、一体化された復号器を有する。したがって、入力データ 1 0 を処理し出力データ 1 1 を再生するために必要なのは、たった 2 つの要素で済む。

【0054】

図 9 に、プロセッサと再生装置を有するシステムの第 3 の実施形態を示す。図 9 の実施形態は、図 5 の実施形態と非常によく似ている。したがって、図 9 の実施形態は、主に図 5 の実施形態と図 9 の実施形態との差異を指摘することにより説明する。

40

【0055】

図 5 においては、例として、符号化器 1 7 は標準的な既知の符号化器であると想定されている。一方、図 9 においては、符号化器 1 7'' は標準的な符号化器ではなく、変化インディケータ 8 を受信し処理することのできる符号化器である。結果として、プロセッサ 1 2'' において変化なしのブロック 4 を削除する必要がない。その代わりに、中間データ 7'' が、変化ありのブロック 3 及び変化なしのブロック 4 の両方を含んでいてもよい。プロセッサ 1 2'' の比較ブロック 1 4'' からの変化インディケータ 8 に基づいて、符号化器 1

50

7''は正しいブロック、すなわち変化ありのブロック3のみを選択して符号化することができる。符号化は前述の実施形態と同様に実行されるため、復号器18及び再生装置13は前述の実施形態の復号器及び再生装置に対応する。結果として、変化なしのブロック4の削除は符号化器17''により実行される。したがって、符号化器17''と復号器18との間で（直接又はメモリに記憶後）伝送されるデータの量を最小化できる。

【0056】

図9はまた、1番目の予測フレーム2を修正する上で、中間データ7''に含まれる変化ありの移動ブロック3について実行される符号化及び復号化動作が考慮に入れられることを、破線により示している。これにより、符号化及び復号化動作により発生しうる修正が、1番目の予測フレーム2に正確に反映されることが保証できる。

10

【0057】

図9においては、例として、符号化器17''はプロセッサ12''に含まれないと想定している（ただし含まれていてもよい）。中間データ7''及び変化インディケータ8は、メモリ（図示略）に記憶された後、又は直接プロセッサ12''から符号化器17''に転送される。符号化器から取得した信号は、追加的な復号器18（プロセッサ12''と一体化されていても別個の要素であってもよい）を介して修正ブロック16''に返送され、メモリ15に保存されている1番目の予測フレーム2を修正する際に利用される。

【0058】

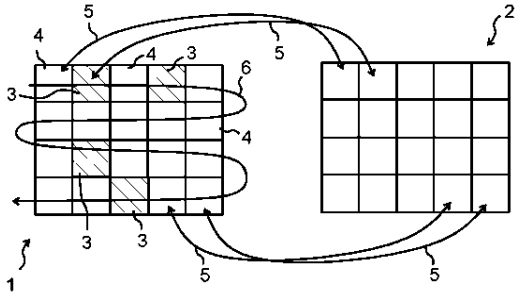
符号化及び復号化を考慮に入れることにより得られる効果として、1番目の予測フレーム2が常に可能な限り2番目の予測フレーム9に対応し、これにより質が向上する。さらに、符号化器17''がプロセッサと一体化されている場合は、符号化器及びプロセッサは動作中に同じ1つの1番目の予測フレームを利用してよい。

20

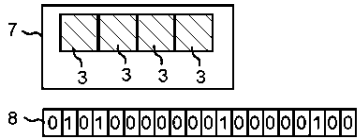
【0059】

上記の記載および添付図面は、単なる例示として意図されていることは理解されるであろう。請求項の範囲から逸脱することなく他の形態や変形が可能であることは、当業者には明らかであろう。

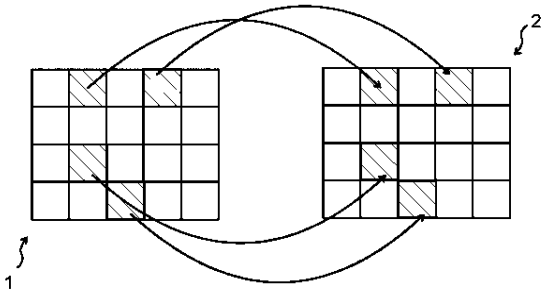
【図1】



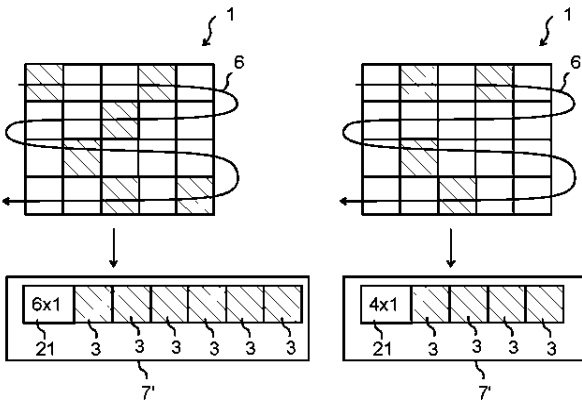
【図2】



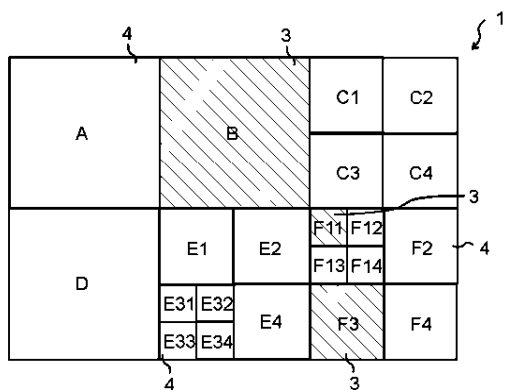
【図3】



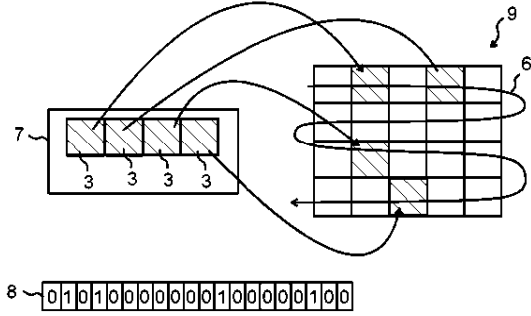
【図6】



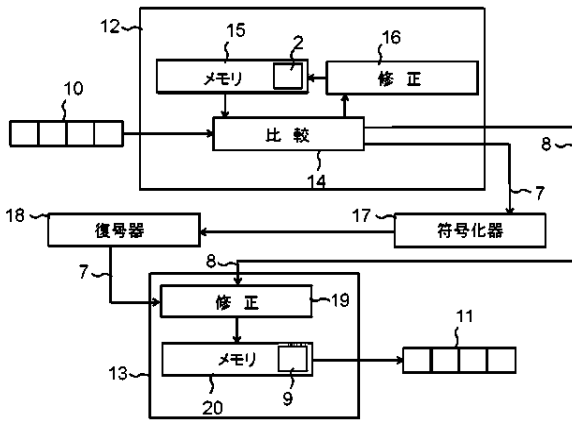
【図7】



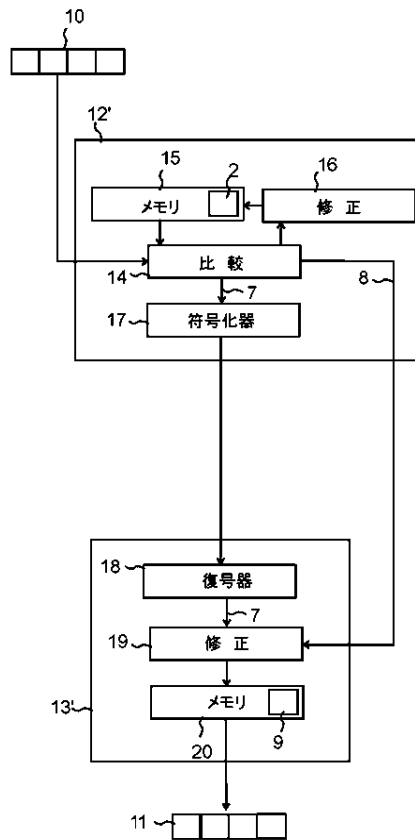
【図4】



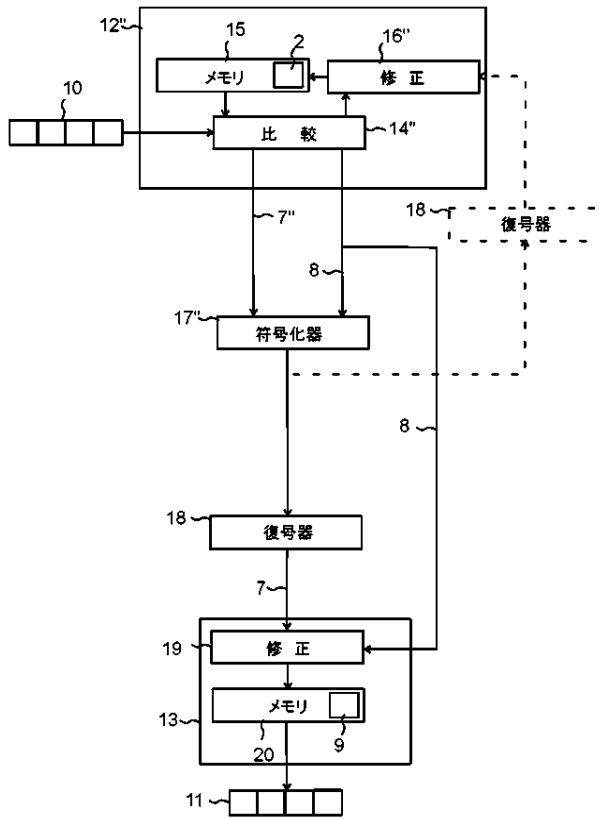
【図5】



【図8】



【図9】



【国際調査報告】

INTERNATIONAL SEARCH REPORT		International application No. PCT/FI2014/050479
A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER		
See extra sheet		
According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC		
B. FIELDS SEARCHED		
Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)		
IPC: H04N, H04L, H04W, G06T		
Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched		
FI, SE, NO, DK		
Electronic data base consulted during the international search (name of data base, and, where practicable, search terms used)		
EPO-Internal, WPI, XP3GPP, XPAIP, XPESP, XPESP2, XPETSI, XPI3E, XPIEE, XPIETF, XPIOP, XPIPCOM, XPJPEG, XPOAC, XPRD, XPTK, COMPDX, INSPEC, NPL, Internet, ESPACENET.		
C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X	US 2010231599 A1 (TUNG JACKSON [US] et al.) 16 September 2010 (16.09.2010) Abstract, paragraphs [0004], [0005], [0039], [0049], [0052]-[0054], [0066], [0069]-[0073], [0097], [0105], [0106], [0113]-[0118], [0124]-[0133], [0136]-[0144], [0149]; figures 1, 5, 7, 8, 13, 16, 17, 19, 24, 25, 28, 29, 31.	1, 2, 4, 6, 9, 12-15
Y	Paragraphs [0052]-[0054], [0062]-[0066], [0070]-[0073], [0105], [0124]-[0130], [0136]-[0138], [0141]-[0144]; figures 8, 24, 28, 29.	3, 5, 7, 8, 10, 11
Y	EP 0588653 A2 (FUJITSU LTD [JP]) 23 March 1994 (23.03.1994) Abstract, column 9 lines 2-29, column 16 lines 56-58, column 17 lines 1-4, column 17 lines 21-29, column 27 lines 12-57, column 28 lines 20-26, column 31 lines 25-38, column 35 lines 50-58, column 36 lines 1-4, column 54 lines 5-9; figures 13, 14; claims 13, 33, 34.	3
<input checked="" type="checkbox"/> Further documents are listed in the continuation of Box C. <input checked="" type="checkbox"/> See patent family annex.		
* Special categories of cited documents:		
"A"	document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance	"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention
"E"	earlier application or patent but published on or after the international filing date	"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone
"L"	document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)	"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art
"O"	document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means	"&" document member of the same patent family
"P"	document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed	
Date of the actual completion of the international search 29 August 2014 (29.08.2014)		Date of mailing of the international search report 05 September 2014 (05.09.2014)
Name and mailing address of the ISA/FI Finnish Patent and Registration Office P.O. Box 1160, FI-00101 HELSINKI, Finland Facsimile No. +358 9 6939 5328		Authorized officer Harald Kaaja Telephone No. +358 9 6939 500

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/FI2014/050479

C (Continuation). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
Y	WO 2006016007 A1 (GURULOGIC MICROSYSTEMS OY [FI]) 16 February 2006 (16.02.2006) Abstract, paragraphs [0010]-[0015], [0022], [0023], [0027]-[0029], [0033]-[0038], [0042]-[0050]; figure 2; claim 1.	5, 7, 8
Y	US 2012219065 A1 (KAERKKAENEN TUOMAS [FI] et al.) 30 August 2012 (30.08.2012) Abstract, paragraphs [0049]-[0053], [0056], [0067]-[0070], [0074], [0077]-[0080], [0086]-[0089]; figure 5.	10, 11
A	US 2013022111 A1 (CHEN YING [US] et al.) 24 January 2013 (24.01.2013) The whole document.	1-15

INTERNATIONAL SEARCH REPORT Information on Patent Family Members		International application No. PCT/FI2014/050479	
Patent document cited in search report	Publication date	Patent family members(s)	Publication date
US 2010231599 A1	16/09/2010	US 8638337 B2	28/01/2014
.....			
EP 0588653 A2	23/03/1994	EP 0588653 B1	22/12/1999
		DE 69327375 D1	27/01/2000
		DE 69327375 T2	20/04/2000
		DE 69332673 D1	06/03/2003
		DE 69332673 T2	12/06/2003
		DE 69333741 D1	17/02/2005
		DE 69333741 T2	23/06/2005
		DE 69333742 D1	17/02/2005
		DE 69333742 T2	23/06/2005
		DE 69333789 D1	04/05/2005
		DE 69333789 T2	18/08/2005
		DE 69333818 D1	23/06/2005
		DE 69333818 T2	27/10/2005
		EP 0899959 A2	03/03/1999
		EP 0899959 B1	29/01/2003
		EP 1259081 A2	20/11/2002
		EP 1259081 B1	30/03/2005
		EP 1261207 A2	27/11/2002
		EP 1261208 A2	27/11/2002
		EP 1261208 B1	12/01/2005
		EP 1271962 A1	02/01/2003
		EP 1271962 B1	18/05/2005
		EP 1274249 A1	08/01/2003
		EP 1274249 B1	12/01/2005
		JP H06153180 A	31/05/1994
		US 5861922 A	19/01/1999
		US 6304606 B1	16/10/2001
.....			
WO 2006016007 A1	16/02/2006	CN 101002232 A	18/07/2007
		CN 101002232 B	25/08/2010
		EP 1787262 A1	23/05/2007
		EP 1787262 B1	03/10/2012
		EP 2498223 A1	12/09/2012
		EP 2661081 A1	06/11/2013
		FI 20045290 A	13/02/2006
		FI 117845 B	15/03/2007
		RU 2007108767 A	20/09/2008
		RU 2370908 C2	20/10/2009
		US 2007280355 A1	06/12/2007
		US 8169547 B2	01/05/2012
		US 2012183075 A1	19/07/2012
		US 2012219065 A1	30/08/2012

INTERNATIONAL SEARCH REPORT
Information on Patent Family Members

International application No.
PCT/FI2014/050479

Patent document cited in search report	Publication date	Patent family members(s)	Publication date
		US 2013315307 A1	28/11/2013
.....			
US 2012219065 A1	30/08/2012	CN 101002232 A	18/07/2007
		CN 101002232 B	25/08/2010
		EP 1787262 A1	23/05/2007
		EP 1787262 B1	03/10/2012
		EP 2498223 A1	12/09/2012
		EP 2661081 A1	06/11/2013
		FI 20045290 A	13/02/2006
		FI 117845 B	15/03/2007
		RU 2007108767 A	20/09/2008
		RU 2370908 C2	20/10/2009
		US 2007280355 A1	06/12/2007
		US 8169547 B2	01/05/2012
		US 2012183075 A1	19/07/2012
		US 2013315307 A1	28/11/2013
		WO 2006016007 A1	16/02/2006
.....			
US 2013022111 A1	24/01/2013	CA 2842405 A1	31/01/2013
		CN 103703777 A	02/04/2014
		EP 2735148 A1	28/05/2014
		KR 20140043243 A	08/04/2014
		WO 2013016004 A1	31/01/2013
.....			

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.
PCT/FI2014/050479

CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER

IPC
H04N 19/50 (2014.01)
H04N 19/137 (2014.01)
H04N 19/176 (2014.01)

フロントページの続き

(81)指定国 AP(BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), EA(AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), EP(AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OA(BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG), AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, JP, KE, KG, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US

(72)発明者 カレヴォ オッシ

フィンランド共和国 F I - 2 0 1 0 0 トウルク リンナンカツ 3 4 グルロジック マイク
ロシステムズ オーワイ内

Fターム(参考) 5C159 MA01 PP01 PP04 RC12 RC32 TA16 TA73 TB08 TC02 TD05
TD12 UA02
5C178 AC07 BC26 BC90 CC55 FC02 HC09
5J064 AA02 BA01 BB03 BC14 BD03